

+ démarrage du programme affiche les données du capteur

- variable attente : nombre ← 1000
- variable distance : nombre ←

1 chance sur 2

```
rouler en avant vitesse en % 30
distance en cm distance

rouler droite vitesse en % 30
degrés 5

rouler en avant vitesse en % 30
distance en cm 102

attendre ms attente

rouler en avant vitesse en % gauche 10
vitesse en % droite 30
distance en cm 35

attendre ms attente

rouler en avant vitesse en % 30
distance en cm 20

rouler droite vitesse en % 30
degrés 90

rouler en arrière vitesse en % gauche 10
vitesse en % droite 30
distance en cm 30

rouler en avant vitesse en % gauche 50
vitesse en % droite 50
distance en cm 60

attendre ms attente

rouler en arrière vitesse en % 30
distance en cm 30

rouler en arrière vitesse en % gauche 10
vitesse en % droite 30
distance en cm 60

attendre ms attente
```